



## Rastérisation

- › Découpe la primitive 2D en pixels
- › Interpole les valeurs connues aux sommets : couleur, profondeur,...

Modeling Transformations
Illumination (Shading)
Viewing Transformation (Perspective / Orthographic)
Clipping
Projection (to Screen Space)
Scan Conversion (Rasterization)
Visibility / Display

## Primitives 2D

- › Dans tous les cas il faut savoir afficher du 2D, ligne ou polygone
  - ⇒ il faut savoir quels pixels allumer pour un objet mathématique
  - ⇒ il faut savoir remplir un polygone

Droite

Cercle

## Tracé de droites

- › Méthode brute (naïve)
  - Discrétisation de la primitive en n points
  - Approximation au pixel le plus proche pour les n points
  - Peu efficace et peu précis
- › Méthode incrémentale
  - La position du point suivant est choisie de façon à minimiser l'erreur d'approximation
  - Méthode optimale pour le tracé de segments de droites

## Algorithme de Bresenham (1965)

**Premier octant :**  
Une droite est définie par l'équation  $y = mx + B$

On cherche le prochain pixel comme celui qui minimise l'erreur  
 $e = (d2 - d1)/2$

Au premier point  $(x0+1, y0+m)$   
 $e1 = (d2 - d1)/2 = -0.5;$

Ensuite l'erreur se propage  
NE :  $e = e + m - 1;$   
E :  $e = e + m.$

```

void Bresenham(x0, y0, x1, y1, valeur)
{ int x;
  double m = y1 - y0 / x1 - x0;
  double e = -0.5;
  int y = y0;
  for(x = x0; x <= x1; x++)
  { e = e + m;
    AfficherPixel(x, y, valeur);
    if (e >= 0)
    { y = y + 1;
      e = e - 1;
    }
  }
}
    
```

## Remplissage de polygone

- › **Principe (scan-line)**
  1. Remplissage par recherche des points d'intersection d'une ligne horizontale avec des contours (un nombre pair).
  2. Une fois les points d'intersection obtenus, remplissage selon une règle de parité : incrémentation de la parité à chaque traversée de frontière et tracé si impair.
  3. Gestion des conflits frontaliers : on prend les points intérieurs au polygone pour éviter les chevauchements.

